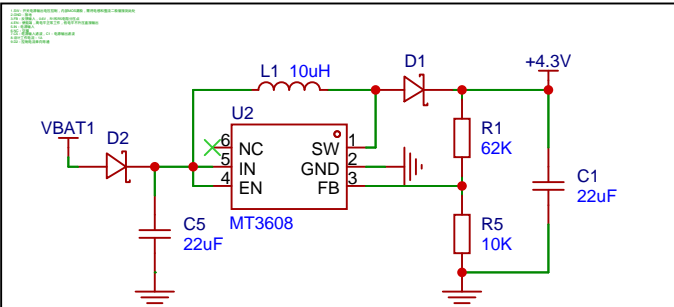
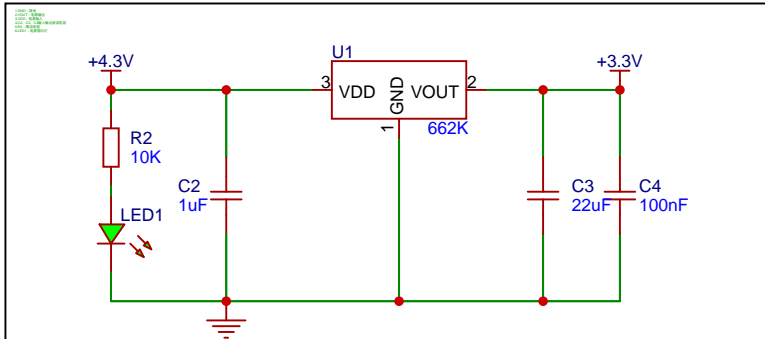


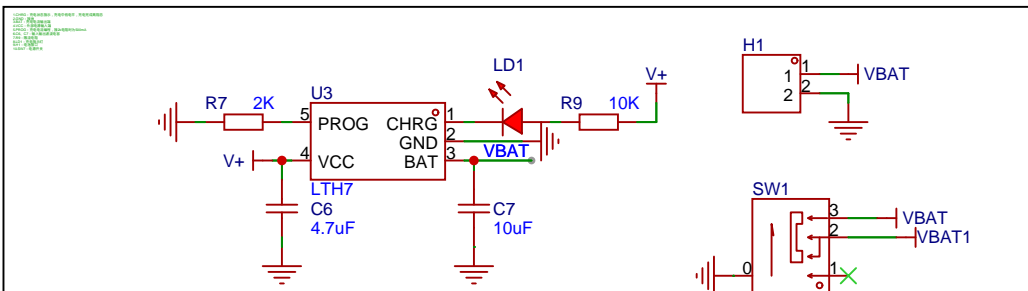
TYPE-C接口



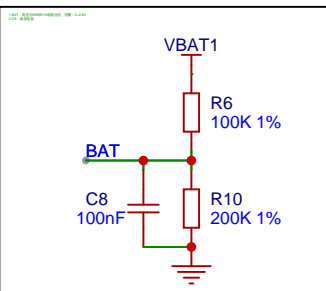
3.7->4.3V锂电池升压电路



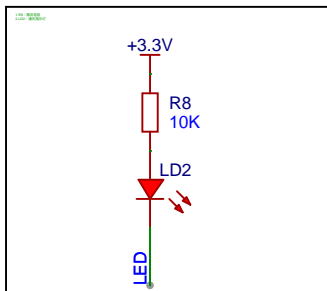
4.3V转3.3V电路



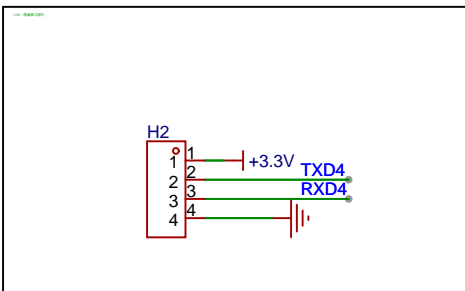
锂电池充电电路



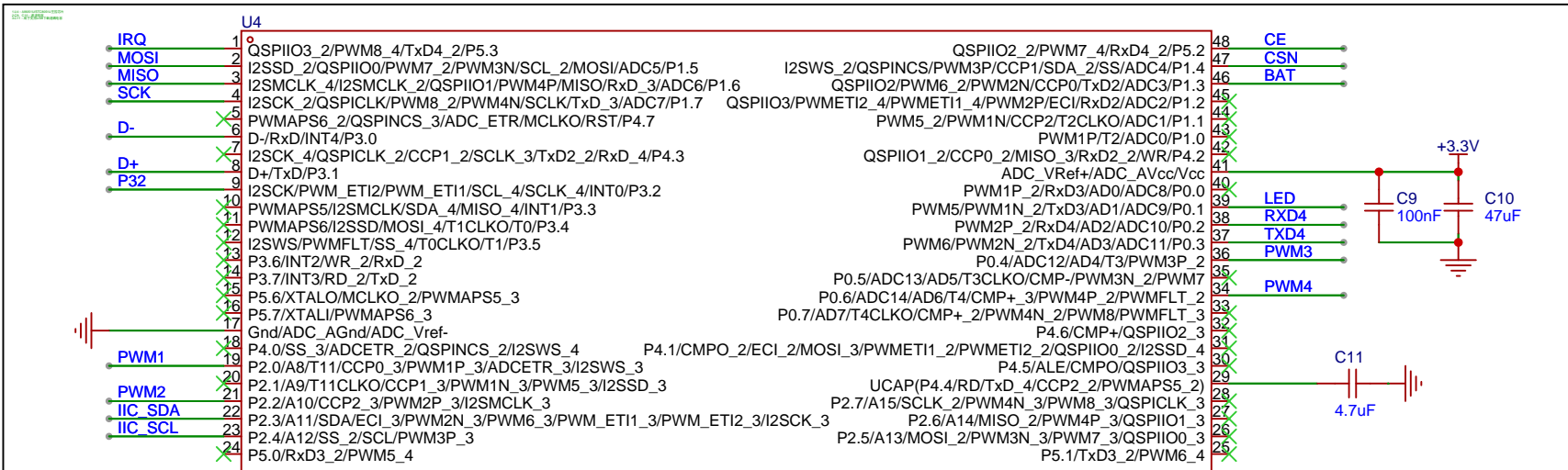
电量检测电路



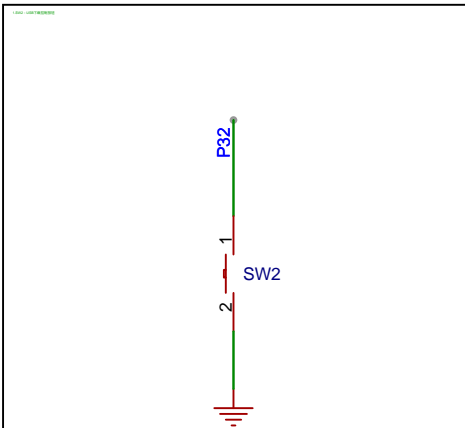
运行指示灯



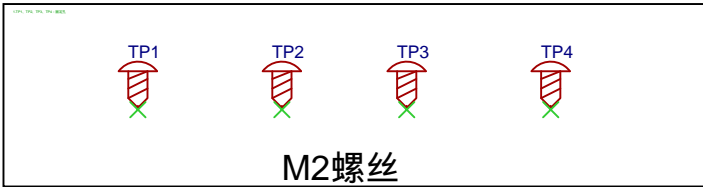
预留串口



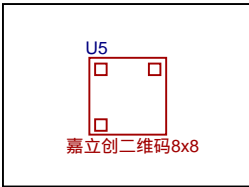
单片机电路




按键电路

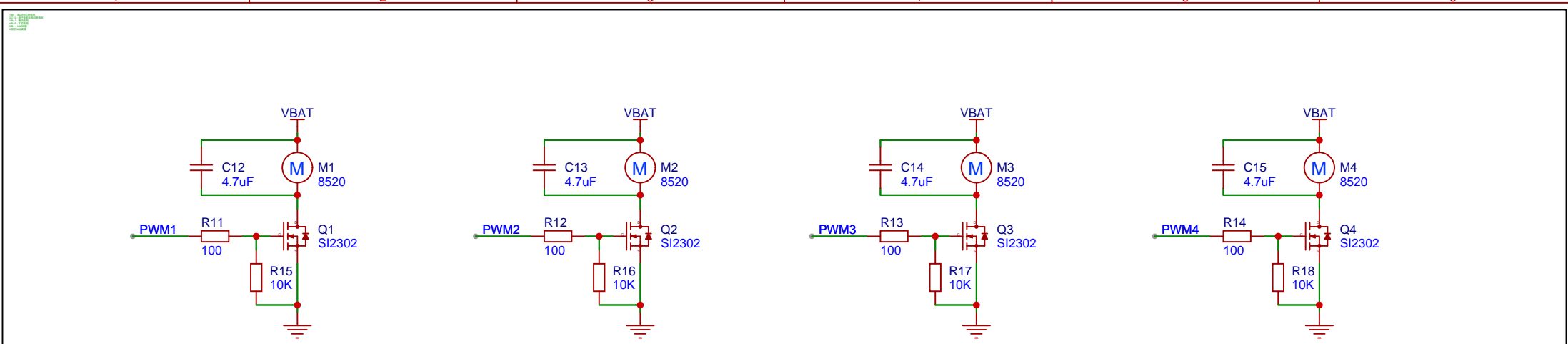


M2螺丝

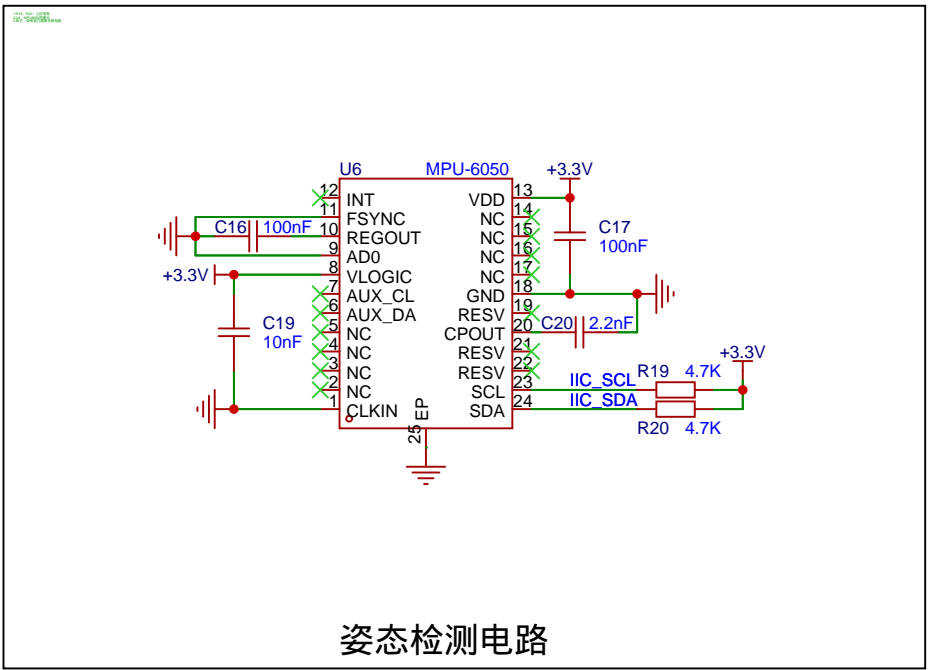


嘉立创二维码8x8

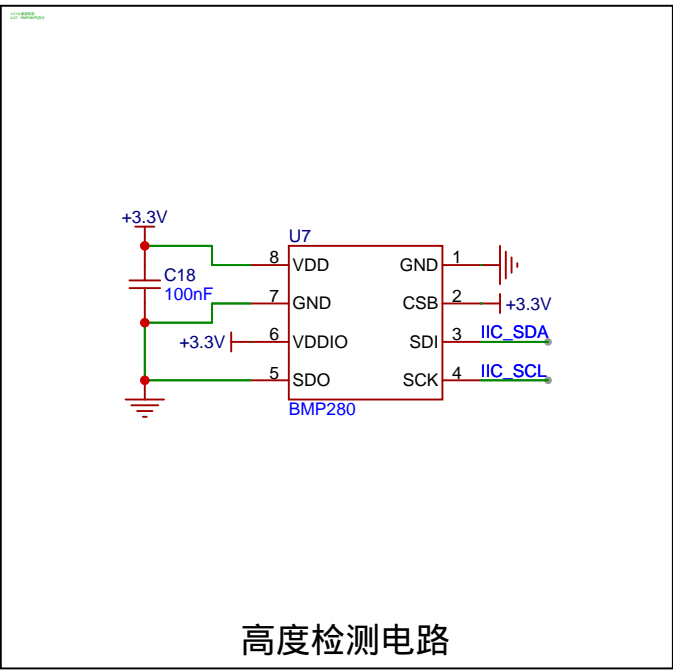
原理图	无人机/四轴飞行器_主板			创建日期	2024-09-18
				更新日期	2024-11-26
图纸	页 1 共 3			绘制	专业理工男
		版本	V1.03	尺寸	A4



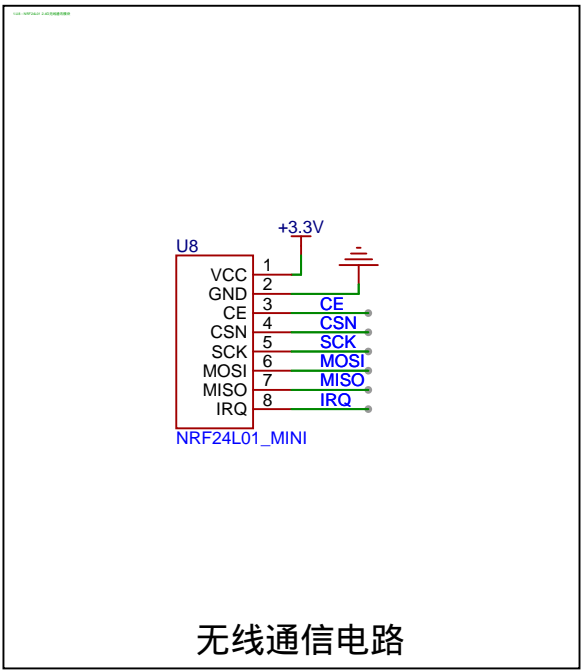
电机驱动电路



姿态检测电路



高度检测电路




无线通信电路

原理图	无人机/四轴飞行器_主板			创建日期	2024-09-18
				更新日期	2024-11-26
图纸	页 2 共 3			绘制	专业理工男
嘉立创EDA		版本	V1.03	尺寸	A4

- 一、 P1
- 1.更改系统电路取电位置为直接开关控制，解决原来开关无法实现关断问题。
- 2.3.7->4.3V锂电池升压电路：增加防反接二极管。
- 3.将H1的51005座子改为2.54mm排针接口。

- 二、 P2
- 1.去掉QMC5883L电路。

- 三、 PCB
- 1.优化PCB布局布线。
- 2.增加工艺边，方便SMT贴片。

原理图	无人机/四轴飞行器_主板		创建日期	2024-09-19
			更新日期	2024-11-26
图纸	页	3	共	3
		绘制	专业理工男	
		版本	V1.03	尺寸
				A4